ドローン対策・ロボティクス ・ 自律巡回

D-DOG

L2 防護層 ・ 監視とパトロール

昼夜対応カメラを地上の死角まで運び、監視室に報告する四足歩行の巡回ロボットです。



主なメリット

01 **死角をカバー**
固定カメラから見えない場所へカメラを運びます。

02 **昼夜を問わず巡回**
障害物を回避しながら、静かに自律巡回します。

03 **システムの一部として**
D-Fence SPECTRAの地上レイヤーとして、監視室に報告します。

仕組み

01 **マッピング**
ロボットがSLAMとLiDARで現場の地図を作成します。

02 **巡回**
障害物を回避しながら、巡回ルートを自律歩行します。

03 **観察**
カメラペイロードが昼夜を問わず映像を配信します。

04 **報告**
オペレーターは映像を確認し、必要に応じて遠隔操作に切り替えます。

仕様

プラットフォーム	四足歩行巡回ロボット
ナビゲーション	自律型、SLAM＋LiDAR、障害物回避
運用距離	最大10 km
ペイロードインターフェース	最大15 kg
ペイロード	モジュール式：カメラ(バイスペクトルPTZを含む)、センサー、アンテナ
状況認識	360°、昼夜対応、サーマルカメラ
制御	完全な遠隔操作、制御システムとの連携

入札仕様書の記述例

1. 一般事項

本システムは、D-FENCE Electronic Fencing and Security Systems Ltd.(ISO 9001:2015認証取得の品質マネジメントシステム)のD-DOG、または本項のすべての要件を満たす承認済みの同等品とすること。

2. 機能

昼夜対応カメラを地上の死角まで運び、監視室に報告する四足歩行の巡回ロボットです。

3. システムは以下を備えること

- **自律ナビゲーション:** SLAM + LiDAR.
- **障害物回避:** 高度なセンサーが障害物を検知し、回避します。
- **360°の状況認識:** サーマルカメラのペイロードにより、昼夜を問わず対応します。
- **低騒音:** 静かな動作で、目立たない巡回が可能です。
- **モジュール式ペイロード:** カメラ、センサー、通信モジュールを搭載できます。
- **全地形対応:** 堅牢で高い耐久性を備えています。
- **遠隔操作:** 完全な遠隔操作と、制御システムとの連携に対応します。

4. 技術要件

- **プラットフォーム:** 四足歩行巡回ロボット
- **ナビゲーション:** 自律型、SLAM + LiDAR、障害物回避
- **運用距離:** 最大10 km
- **ペイロードインターフェース:** 最大15 kg
- **ペイロード:** モジュール式：カメラ(バイスペクトルPTZを含む)、センサー、アンテナ
- **状況認識:** 360°、昼夜対応、サーマルカメラ
- **制御:** 完全な遠隔操作、制御システムとの連携

5. 検知シーケンス

1. **マッピング:** ロボットがSLAMとLiDARで現場の地図を作成します。
2. **巡回:** 障害物を回避しながら、巡回ルートを自律歩行します。
3. **観察:** カメラペイロードが昼夜を問わず映像を配信します。
4. **報告:** オペレーターは映像を確認し、必要に応じて遠隔操作に切り替えます。

6. 提出書類

施工者は設置前に、製造者のデータシート、設置説明書およびゾーン配置図を提出し、承認を得ること。